

PROBLEMA CELOR DOUĂ CORPURI

O reprezintă studiul mișcării relative a unui corp în jurul sau în vecinătatea Soarelui, singura acțiune exercitată fiind forța de atracție universală, exprimată prin legea lui Newton:

$$(1) \quad |\bar{F}_1| = |\bar{F}_2| = f \frac{Mm}{r^2}$$

unde f (sau κ) reprezintă constanta de atracție.

1.1. LEGILE LUI KEPLER

În cadrul studiului de față nu vom lua în considerație atracțiile altor planete, care introduc perturbații sensibile la nivelul tehnicii actuale, întrucât chiar legile lui Kepler nu sînt decît aproximative, fiind valabile pentru un interval de timp destul de scurt.

Să reducem Soarele la un punct material S coincidînd cu centrul său de greutate unde să fie concentrată masa M ; pentru corpul a cărui mișcare se studiază (planetă, asteroid, cometă) fie centrul de masă m notat cu P . Să mai considerăm un sistem de trei axe fixe: desemnăm prin X, Y, Z coordonatele lui S , prin X', Y', Z' cele ale lui P și prin r distanța dintre P și S .

Ecuatiile mișcării celor două puncte se scriu deci

$$(2) \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{d^2X}{dt^2} + f m \frac{X-X'}{r^3} = 0 \\ \frac{d^2Y}{dt^2} + f m \frac{Y-Y'}{r^3} = 0 \\ \frac{d^2Z}{dt^2} + f m \frac{Z-Z'}{r^3} = 0 \end{array} \right. \left\{ \begin{array}{l} \frac{d^2X'}{dt^2} + f M \frac{X'-X}{r^3} = 0 \\ \frac{d^2Y'}{dt^2} + f M \frac{Y'-Y}{r^3} = 0 \\ \frac{d^2Z'}{dt^2} + f M \frac{Z'-Z}{r^3} = 0 \end{array} \right.$$

Intrucît problema mișcării absolute nu se poate pune (aceasta avînd un pronunțat caracter filosofic), vom lua trei axe paralele

cu primele și avînd drept origine punctul S. Vom avea $S(0,0,0)$ și $P(X'-X \doteq x, Y'-Y \doteq y, Z'-Z \doteq z)$ și scăzînd ecuațiile (2) două cîte două, căpătăm

$$(3) \begin{cases} \frac{d^2 x}{dt^2} + f(M+m) \frac{x}{r^3} = 0, & \frac{d^2 y}{dt^2} + f(M+m) \frac{y}{r^3} = 0 \\ \frac{d^2 z}{dt^2} + f(M+m) \frac{z}{r^3} = 0 \end{cases}$$

unde $r^2 = d^2(P,S) = x^2 + y^2 + z^2$ cu noile notații.

Înmulțind ultima (3) cu y și a doua cu $-z$ și adunînd, rezultă

$$y \frac{d^2 z}{dt^2} - z \frac{d^2 y}{dt^2} = 0$$

de unde, integrînd și repetînd combinațiile analoage,

$$(4) \begin{cases} y \frac{dz}{dt} - z \frac{dy}{dt} = c, & z \frac{dx}{dt} - x \frac{dz}{dt} = c' \\ x \frac{dy}{dt} - y \frac{dx}{dt} = c'' \end{cases}$$

care se numesc integralele ariilor, iar c, c' și c'' sînt niște constante. Rezultă în continuare

$$(5) \quad cx + c'y + c''z = 0$$

care reprezintă ecuația unui plan, a cărui normală are cosinuşii directori proporționali cu c, c' și c'' .

Pe de altă parte, în general, în planul xy , aria unui triunghi de vîrfuri $(x_i, y_i), i=1, 3$ se poate scrie

$$A = \frac{1}{2} \cdot \left| \begin{array}{ccc} x_1 & y_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & 1 \\ x_3 & y_3 & 1 \end{array} \right|$$

deci dacă considerăm problema cînd unul din vîrfuri este originea S, iar celelalte $Q(x,y)$ și $Q'(x',y')$, dublul ariei acestui triunghi este

$$xy' - yx'$$

și revenind la sistemul (4), expresia ultimă reprezintă deci derivata în raport cu timpul a dublului ariei pe care o mătură pe planul xy , proiecția razei vectoriale a planetei, și este constantă, egală cu c'' . Am dedus, împreună cu (5),

Legea II-a a lui Kepler: Mișcarea unei planete se efectuează într-un plan trecînd prin centrul Soarelui, așa încît aria măturată de raza vectorială variază proporțional cu timpul.

Dublul ariei măturate în unitatea de timp de raza vectoare se numește constanta ariilor relativă la planeta considerată. Se poate demonstra ([1], p.9) că această constantă este

$$C = \sqrt{c^2 + c'^2 + c''^2} .$$

Fie $d\alpha$ unghiul format de SP cu o direcție fixă situată în planul orbitei, iar variația sa $d\alpha$ în intervalul dt (fig.1). Avem

$$dS_{t_1, t_0} \approx r_0 \cdot r_1 \cdot \sin \alpha \, d\alpha$$

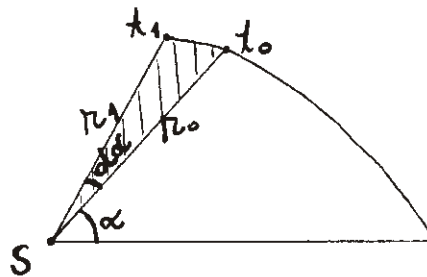


fig. 1

și cum t_1 foarte apropiat de t_0 , rezultă, punînd $r_0 = r_1 = r$,

$$2 dS = r^2 \cdot d\alpha = C \cdot dt ,$$

de unde

$$(6) \quad r^2 \frac{d\alpha}{dt} = C .$$

Pentru a studia forma traiectoriei, trebuie să integrăm (3). Dacă înmulțim cele trei ecuații prin $\frac{dx}{dt}$, $\frac{dy}{dt}$ și $\frac{dz}{dt}$ și dacă adunăm ecuațiile, se formează o combinație care integrată, conduce la integrala forțelor vii, adică

$$(7) \quad \left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dz}{dt}\right)^2 = \frac{2f\mu}{r} + h$$

unde h este constanta de integrare, iar $\mu = M+m$. Primul membru din (7) reprezintă pătratul vitezei lui P; pe de altă parte, dacă se dă poziția acestui punct prin coordonatele polare r și α , viteza descompunîndu-se în două componente rectangulare $\frac{dr}{dt}$ și $r \frac{d\alpha}{dt}$, ecuația (7) devine

$$(7') \quad \left(\frac{dr}{dt}\right)^2 + r^2 \left(\frac{d\alpha}{dt}\right)^2 = \frac{2f\mu}{r} + h .$$

Eliminînd dt între ecuațiile (6) și (7'), avem ecuația diferențială a traiectoriei

$$C^2 \frac{dr^2 + r^2 d\alpha^2}{r^4 d\alpha^2} = \frac{2f\mu}{r} + h ,$$

care se scrie după un mic calcul ([1], p.10),

$$d\alpha = \frac{d\left(\frac{C}{r} - \frac{f\mu}{C}\right)}{\sqrt{h + \frac{f^2\mu^2}{r^2} - \left(\frac{C}{r} - \frac{f\mu}{C}\right)^2}}$$

care integrată, dacă notăm cu ω constanta de integrare, dă

$$\alpha - \omega = \arccos \frac{\frac{C}{r} - \frac{f\mu}{C}}{\sqrt{h + \frac{f^2\mu^2}{r^2}}} \Leftrightarrow \frac{C}{r} = \frac{f\mu}{C} + \sqrt{h + \frac{f^2\mu^2}{r^2}} \cos(\alpha - \omega) ,$$

$$(8) \quad r = \frac{-4 - \frac{c^2}{f\mu}}{1 + \sqrt{1 + h \frac{c^2}{f^2 \mu^2} \cos(\alpha - \omega)}}$$

Pe de altă parte, din geometrie se știe că ecuația în coordonate polare r și v a unei conice, dacă se ia drept axă polară direcția de la focar la vârful axei mari cel mai apropiat de focar, se prezintă sub forma

$$(8') \quad r = \frac{p}{1 + e \cos v}$$

care se poate identifica cu (8).

Printre cele trei genuri de conice, elipsa este singura curbă închisă; cum planetele fac parte din sistemul solar, rezultă

Legea I a lui Kepler: Planetele descriu, în mișcarea lor relativă în jurul Soarelui, elipse, având unul din focare în Soare.

Revenind la (8) și (8'), rezultă

$$(9) \quad e = \sqrt{1 + \frac{h c^2}{f^2 \mu^2}}$$

de unde avem următoarele trei cazuri:

$$(x) \quad \begin{cases} h < 0, e < 1 & \text{-traectoria este o elipsă} \\ h = 0, e = 1 & \text{- o parabolă} \\ h > 0, e > 1 & \text{- o hiperbolă ;} \end{cases}$$

tot din (8) și (8'), mai rezultă

$$(10) \quad c^2 = f \mu p$$

p fiind parametrul curbei; și avem din Geometrie

$$(xii) \quad \begin{cases} p = a(1 - e^2) & \text{-elipsă; } a \text{-semi-axa mare} \\ p = a_1(e^2 - 1) & \text{-hiperbolă; } a_1 \text{-semi-axa transversă} \\ p = 2q & \text{-parabolă; } q \text{-dist(focar, vîrf)} \end{cases}$$

Pentru deducerea ultimei legi a lui Kepler se aproximează $M+m$ cu M și se consideră cazul orbitei eliptice: constanta ariilor C este atunci dublul raportului ariei elipsei față de timpul U necesar planetei pentru o revoluție completă.

Deducem

$$C = \frac{2\pi ab}{U} = \frac{2\pi}{U} a^2 \sqrt{1 - e^2}$$

Cantitatea $\frac{2\pi}{U} \doteq n$ se numește mișcare medie a planetei, și ținând seama de (10), ultima relație furnizează

$$(10') \quad n^2 a^3 = f \mu = \text{constant}$$

dacă presupunem $M \approx M+m = \mu$, ceea ce demonstrează

Legea a III-a a lui Kepler : Pătratele duratelor de revoluție ale planetelor sînt proporționale cu cuburile axelor mari ale orbitelor lor.

Mai adăugăm că din (9) și (10) se mai deduce

$$(11) \quad \begin{cases} h = -\frac{f\mu}{a} & \text{pentru orbita eliptică} \\ h = 0 & \text{pentru cea parabolică} \\ h = \frac{f\mu}{a_1} & \text{pentru orbita hiperbolică.} \end{cases}$$

1.2. UNITĂȚI DE DISTANȚĂ, TÎMP SI MASĂ

Gauss a propus, pentru calculul orbitelor planetelor, alegerea următoarelor unități :

Unitate de lungime, distanța medie Pămînt-Soare;

Unitate de timp, durata zilei solare medii;

Unitate de masă, masa Soarelui.

Deci, dacă ținem cont că $a=1$ pentru Pămînt; $M=1$ și $n=\frac{2\pi}{U}$ cu

U -anul tropic, din (10') rezultă

$$\frac{4\pi^2}{U^2} = f(1+m) \text{ cu } m\text{-masa Pămîntului.}$$

Din considerente istorice se renotează

$$(12) \quad f \doteq k^2 = \frac{4\pi^2}{U^2} \cdot \frac{1}{1+m}$$

unde $k = 0,01720209895$ - constanta lui Gauss.

Mai notăm că ecuațiile (3) devin cu considerentele făcute,

$$(12') \quad \frac{d^2x}{dt^2} + \frac{k^2x}{r^3} = 0, \quad \frac{d^2y}{dt^2} + \frac{k^2y}{r^3} = 0, \quad \frac{d^2z}{dt^2} + \frac{k^2z}{r^3} = 0$$

a căror nouă formă foarte comodă explică alegerea unităților de măsură.

1.3. MISCAREA ELIPTICĂ

Faptul că elipsa poate fi considerată ca proiecția pe un plan a unui cerc ne permite să scriem ecuațiile de mișcare într-o formă finită, adică fără a integra ecuația ariilor.

Să considerăm figura 2 și elipsa descrisă de o planetă în mișcarea sa heliocentrică și \overline{KA} axa mare. Fie P poziția planetei

pe elipsă și S-Soarele aflat într-un focar. Construim planul cercului care se va proiecta pe elipsă și notăm cu φ -unghiul dintre cele două plane.

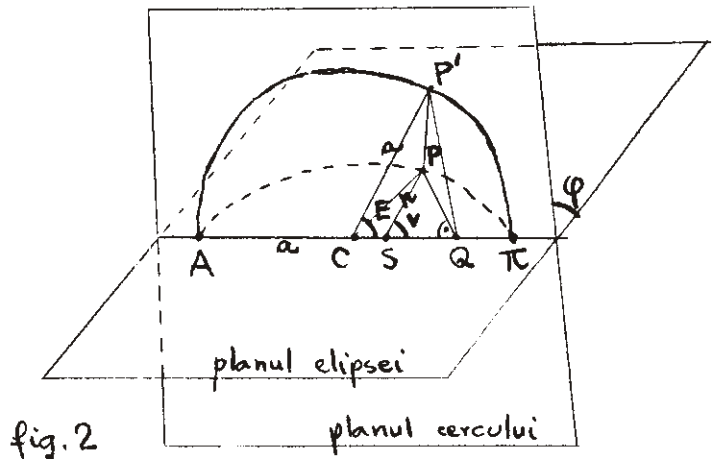


fig.2

Se notează $v \doteq \widehat{\pi SP} =$ anomalia adevărată și E (sau u) $\doteq \widehat{\pi CP'} =$ anomalia excentrică a planetei, unde P' este punctul de pe cerc care se va proiecta în P . Dacă $SP = r$ - raza vectorie a planetei și dacă Q este piciorul perpendicularei din P pe AT , putem scrie:

$$(13) \begin{cases} r \cos v = a(\cos E - e) \\ r \sin v = a\sqrt{1-e^2} \sin E \quad (v.[4] \text{ sau } [5]) \end{cases}$$

Ridicând la pătrat și adunând, rezultă ecuația polară a mișcării planetei pe elipsă :

$$(14) \quad r = a(1 - e \cos E)$$

Eliminând pe E în (13), se poate găsi în mod simplu și expresia razei vectorie funcție de anomalia adevărată, conform [5] p.142

$$(15) \quad r = \frac{a(1-e^2)}{1+e \cos v}$$

În sfârșit, pentru a găsi expresia anomaliilor adevărate funcție de cea excentrică, din (14) și prima din (13), se obține prin adunare și scădere:

$$(15') \quad \begin{cases} r(1 + \cos v) = a(1-e)(1 + \cos E) \\ r(1 - \cos v) = a(1+e)(1 - \cos E) \end{cases}$$

sau încă, după o transformare simplă și împărțind,

$$(16) \quad \operatorname{tg} \frac{v}{2} = \sqrt{\frac{1+e}{1-e}} \operatorname{tg} \frac{E}{2}$$

1.4. ECUATIA LUI KEPLER

Cantitatea $M \doteq n(t-T) = \frac{2\pi}{U}(t-T)$ se numește anomalia medie la momentul t , unde T -momentul trecerii planetei prin π -periheliu. Din figura 2 se vede că aria sectorului eliptic $SP\pi$ este proiecția ortogonală pe planul E al elipsei a ariei $SP'\pi$. Rezultă

$$\mathcal{A}(SP\pi) = \frac{b}{a} \cdot \mathcal{A}(SP'\pi) = \frac{b}{a} \left[\frac{1}{2} a^2 E - \frac{1}{2} e a^2 \sin E \right]$$

Pe de altă parte, după Legea II-a,

$$A(sP\pi) = \frac{C}{2} (t-T) = \frac{\pi a b}{U} (t-T)$$

Egalînd ultimele două expresii, rezultă

$$(17) \quad E - e \sin E = n(t-T) = M$$

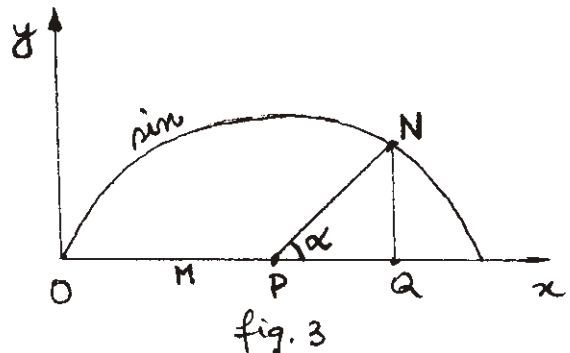
care se numește ecuația lui Kepler, a cărei rezolvare se poate face după mai multe metode:

a) Pentru metoda clasică, recomandăm [5] p.143, unde se arată că funcția $\varphi(E) = E - e \cdot \sin E - M$ are o singură rădăcină în intervalul considerat și unde se demonstrează convergența metodei pe un caz chiar mai general, anume pentru ecuația $E = f(E)$ unde f funcție continuă și derivabilă.

b) O metodă mai veche constă în folosirea tabelelor cu dublă variabilă pentru e și M (Bauschinger, nr.X, în "Tafeln zur theorischnen Astronomie"; Astrand, Leipzig, 1890, sau "Tables for the true anomaly in elliptic orbits, de Schlesinger și Udick"-Allegheny Observatory, vol II, nr.17).

c) O metodă grafică simplă:

Fie graficul $y = \sin x$; să luăm (fig.3) pe axa Ox segmentul $OP = M$ măsurat în radiani și din P să ducem dreapta PN , înclinată pe axa Ox cu unghiul α a.i. $\cotg \alpha = e$.



Atunci abscisa lui N , adică distanța OQ măsoară necunoscuta E . Pentru demonstrație, e suficient să observăm că dacă $OQ = E$, în $\triangle NPQ$ am avea $NQ = \sin E$, $PQ = NQ \cdot \cotg \alpha = e \cdot \sin E$ deci $OP = OQ - PQ = E - e \sin E$.

d) Encke a dat o metodă pe care Herz a modificat-o apoi ușor, care folosește schimbarea $E - M = x$ și ecuația (17) devine $x = e \sin(M+x)$ după care înlocuiește $\sin x$ și $\cos x$ prin dezvoltările în serie ([1], p.21).

e) Pentru alte câteva metode numerice recomandăm articolul lui Pál și al lui Pârv din [11] p.115.

1.5. MIȘCAREA PARABOLICĂ

Ecuția (8°) devine cu reducerea (III),

$$(17^{\circ}) \quad r = \frac{p}{1 + \cos v} = \frac{p}{2 \cos^2 \frac{v}{2}}$$

și din (6), unde $\alpha = v$ (anomalia adevărată) și (10), aproximînd

\sqrt{p} cu 1 (cu unitățile alese de Gauss), avem

$$r^2 \frac{dv}{dt} = k \sqrt{p}$$

de unde, folosind expresia lui r rezultă

$$\frac{dv}{4 \cos^4 \frac{v}{2}} = \frac{k dt}{p^{3/2}} \quad \text{sau}$$

$$\frac{1}{\cos^2 \frac{v}{2}} \cdot \frac{dv}{2 \cos^2 \frac{v}{2}} = \frac{2k dt}{p^{3/2}} \quad \text{sau încă}$$

$$(1 + \operatorname{tg}^2 \frac{v}{2}) d(\operatorname{tg} \frac{v}{2}) = \frac{2k dt}{p^{3/2}}$$

Sub această formă ecuația se poate integra imediat și, folosind

(III) $p=2q$, rezultă

$$(18) \quad \operatorname{tg} \frac{v}{2} + \frac{1}{3} \operatorname{tg}^3 \frac{v}{2} = \frac{k}{\sqrt{2} q^{3/2}} (t - T)$$

cu T-epoca trecerii astrului la periheliu (constanta de integrare

este $\frac{-kT}{\sqrt{2} q^{3/2}}$ din condiția inițială $v=0, t=T$).

Pentru rezolvarea ecuației (18) se poate apela fie la tabele

(Oppolzer sau Bauschinger), care însă au dezavantajul că pentru

$v \rightarrow \pi$ membrul stîng devine foarte mare și interpolarea devine

imposibilă, ceea ce necesită punerea ecuației sub

$$\frac{8}{3 \sin^3 v} \cdot \frac{1 + 3 \operatorname{cotg}^2 \frac{v}{2}}{\left(1 + \operatorname{cotg}^2 \frac{v}{2}\right)^3} = \frac{k(t - T)}{\sqrt{2} q^{3/2}}$$

unde factorul secund din primul membru tinde la 1 cînd $v \rightarrow \pi$,

seu se poate apela la metoda transformării ecuației de gradul 3

în $\operatorname{tg} \frac{v}{2}$ într-una de gradul 2, ca în [1], p.27.

1.6. MIȘCAREA HIPERBOLICĂ

Dă vreme ce ecuația hiperbolei are, în coordonate polare, aceeași formă cu cea a elipsei, se poate, dpdv analitic, deduce studiul mișcării hiperbolice din cel al mișcării eliptice, schimbînd semnul lui l-e și al lui a; vom fi însă conduși la a introduce cantități imaginare.

O altă variantă, pentru a evita considerațiile de mai sus, este posibilă făcînd apel la funcțiile sh și ch și care are avantajul

că formulele finale sînt de o analogie remarcabilă cu cele ale mișcării eliptice.

O a treia metodă, constă în integrarea independentă a ecuației ariilor, față de cazul eliptic. Prin analogie cu (16),

$$(19) \quad \operatorname{tg} \frac{v}{2} = \sqrt{\frac{e+1}{e-1}} \operatorname{tg} \frac{N}{2}$$

de unde, diferențiind, rezultă

$$(20) \quad \frac{dv}{\cos^2 \frac{v}{2}} = \sqrt{\frac{e+1}{e-1}} \cdot \frac{dN}{\cos^2 \frac{N}{2}}$$

Dar avem

$$\begin{aligned} \frac{1}{\cos^2 \frac{v}{2}} &= 1 + \operatorname{tg}^2 \frac{v}{2} = 1 + \frac{e+1}{e-1} \operatorname{tg}^2 \frac{N}{2} = \left(1 + \operatorname{tg}^2 \frac{N}{2}\right) \frac{e - \cos N}{e-1} = \\ &= \frac{1}{\cos^2 \frac{N}{2}} \cdot \frac{e - \cos N}{e-1} \end{aligned}$$

Din (20), avem că

$$(21) \quad dv = \sqrt{e^2 - 1} \cdot \frac{dN}{e - \cos N};$$

se obține apoi

$$\cos v = \frac{1 - \operatorname{tg}^2 \frac{v}{2}}{1 + \operatorname{tg}^2 \frac{v}{2}} = \frac{e-1 - (e+1) \operatorname{tg}^2 \frac{N}{2}}{e-1 + (e+1) \operatorname{tg}^2 \frac{N}{2}}$$

Dacă în ultima expresie se grupează și se dă factor comun

forțat $1 + \operatorname{tg}^2 \frac{N}{2}$, rezultă

$$\cos v = \frac{e \cos N - 1}{e - \cos N}$$

și, în consecință,

$$1 + e \cos v = \frac{(e^2 - 1) \cos N}{e - \cos N} \quad \text{deci}$$

$$(22) \quad r = \frac{p}{1 + e \cos v} = \frac{p(e - \cos N)}{(e^2 - 1) \cos N}$$

Ecuația ariei, scrisă la fel ca în 1.5.,

$$r^2 \frac{dv}{dt} = k \sqrt{p}$$

devine atunci, ținînd seama de (21):

$$k \sqrt{p} dt = \frac{p^2}{(e^2 - 1)^{3/2}} \cdot \frac{e - \cos N}{\cos^2 N} \cdot dN$$

Ținînd seama de (22), avem $p = a_1(e^2 - 1)$ și integrăm,

$$(23) \quad \frac{k(t-T)}{a_1^{3/2}} = e \operatorname{tg} N - \int_0^N \frac{dN}{\cos N} = e \operatorname{tg} N - \ln \operatorname{tg} \left(\frac{\pi}{4} + \frac{N}{2} \right)$$

Indicăm transformarea dată de Gauss; fie

$$\operatorname{tg} \left(\frac{\pi}{4} + \frac{N}{2} \right) \doteq \alpha,$$

de unde

$$(23') \quad \operatorname{tg} \frac{N}{2} = \frac{\alpha - 1}{\alpha + 1}, \quad \cos N = \frac{2\alpha}{\alpha^2 + 1}, \quad \operatorname{tg} N = \frac{1}{2} \left(\alpha - \frac{1}{\alpha} \right)$$

Ecuația (23) devine

$$(24) \quad \frac{k(t-T)}{a_1^{3/2}} = \frac{e}{2} \left(\alpha - \frac{1}{\alpha} \right) - \ln \alpha$$

Pe de altă parte, din (22), găsim

$$r = a_1 \left(\frac{e}{\cos N} - 1 \right) = a_1 \cdot \frac{e}{2} \left(\alpha + \frac{1}{\alpha} \right) - a_1 \quad \text{și}$$

$$(24^0) \quad r \cos v = a_1 \left(\frac{e}{\cos N} - 1 \right) \frac{e \cos N - 1}{e - \cos N} = a_1 e - \frac{a_1}{2} \left(\alpha + \frac{1}{\alpha} \right)$$

Prin același procedeu al adunării și scăderii ultimelor două relații ca și în cazul eliptic, obținem

$$(24') \quad \begin{cases} \sqrt{r} \cos \frac{v}{2} = \frac{1}{2} \sqrt{a_1(e-1)} \left(\sqrt{\alpha} + \frac{1}{\sqrt{\alpha}} \right) \\ \sqrt{r} \sin \frac{v}{2} = \frac{1}{2} \sqrt{a_1(e+1)} \left(\frac{1}{\sqrt{\alpha}} - \sqrt{\alpha} \right) \end{cases}$$

adică

$$(25) \quad \operatorname{tg} \frac{v}{2} = \sqrt{\frac{e+1}{e-1}} \cdot \frac{1-\alpha}{1+\alpha} = \sqrt{\frac{e+1}{e-1}} \cdot \frac{1 - \operatorname{tg} \left(\frac{\pi}{4} + \frac{N}{2} \right)}{1 + \operatorname{tg} \left(\frac{\pi}{4} + \frac{N}{2} \right)}$$

omoloaga lui (16) în cazul eliptic.